



注1 □寸法部のみ変更可能、その他の寸法は固定です。機長方向の変更は□寸法の範囲内で行ってください

注2 原動側フレームは固定です

注3 各配置寸法は、優先順位の高い物から決めてください。干渉がある場合は、原則として優先順位の低い方を移動距離の短い側へ渉物から中心を100 mmずらしてください

注4 脚は原則としてフレームジョイント部に設けてください

注5 本図はベルト幅300 mm、操作面外側、モータ0.4 kW、HA脚付の場合です

注6 脚、ステープイブ、キャリヤローラはオプションです

※1 キャリヤローラ付の場合です

※2 原動下カバーは引き出し式です。駆動側に引き出し外します

※3 正寸法はコマーシャルベアリングおよびJISベアリングタイプの場合、( )寸法は樹脂ローラタイプの場合です

※4 300~500の40刻みの値にしてください

※5 □寸法はベルト緩め装置(オプション)付の場合です

優先順位

1. フレーム分割寸法
2. 脚取付寸法
3. リターンローラ取付寸法

△	技術情報サービス	年 月 日		シリーズ名	フードベヤシリーズ	図名	本体組立図 ベルト幅300~600 mm、機長250 cmを超え350 cm以下	
		改訂	改訂記事					尺 度